Searching PAJ 1/1 ページ

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number: 2001-034410(43)Date of publication of application: 09.02.2001

(51)Int.Cl. G06F 3/033 G06F 3/00

(21)Application number: 11-211328 (71)Applicant: MATSUSHITA ELECTRIC IND CO LTD

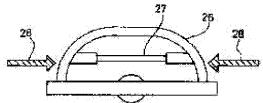
(22)Date of filing: 26.07.1999 (72)Inventor: HARADA ATSUSHI

(54) SENSITIVITY INPUTTING DEVICE AND SENSITIVITY ESTIMATING METHOD

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a sensitivity inputting device for estimating the sensitivity or emotion of a computer operator, and for operating information processing and information offer suitable for the information.

SOLUTION: A pressure sensor 27 mounted on a sensitivity inputting device detects a force 28 received according to the ups and downs of the emotion of an operator, and outputs it to a computer. Software loaded on the computer statistically processes the output value of the pressure sensor received from the sensitivity inputting device, and estimates and judges whether or not the feeling of the operator is calm or uplifted. Thus, application software loaded on the computer can operate information processing and information offer corresponding to the state of the sensitivity or emotion of the operator by using the estimated result.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-34410 (P2001-34410A)

(43)公開日 平成13年2月9日(2001.2.9)

(51) Int.Cl. ⁷	at.Cl. ⁷ 識別記号 F I			テーマコート ゙(参考)		
G06F	3/033	3 4 0	G06F	3/033	340C	5B087
	3/00	630		3/00	630	5 E 5 O 1

審査請求 未請求 請求項の数8 OL (全 11 頁)

(21)出願番号 特願平11-211328 ((71)出願人	000005821
-------------------------	---------	-----------

(22)出願日 平成11年7月26日(1999.7.26)

松下電器産業株式会社

大阪府門真市大字門真1006番地

(72)発明者 原田 敦

宫城県仙台市泉区明通二丁目五番地 株式

会社松下通信仙台研究所内

(74)代理人 100073874

弁理士 萩野 平 (外5名)

Fターム(参考) 5B087 AA00 BB12 BB15 BB21

5E501 AA02 AC37 BA15 CB09 CB20

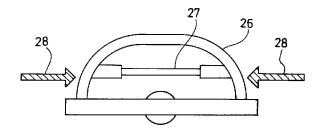
EA02

(54) 【発明の名称】 感性入力装置および感性推定方法

(57) 【要約】

【課題】 コンピュータ操作者の感性、感情等を推定 し、その情報に適応した情報処理、情報提供が行えるよ うにする感性入力装置を提供する。

【解決手段】 感性入力装置に取付けた圧力センサー27が、操作者の感情の起伏に応じて受ける力28を検知しコンピュータに出力する。コンピュータに搭載されたソフトウェアが、感性入力装置から受け取った圧力センサーの出力値を統計処理し、操作者の気分が平静であるか、高揚しているかを推定し判断する。この推定結果を用いることによりコンピュータに搭載されているアプリケーションソフトウェアは、操作者の感性や感情の状態に応じた情報処理・情報提供を行うことが可能になる。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 ボタンを有する感性入力装置において、 この感性入力装置を操作する者がこのボタンを設定した 強度以上の力で押下したことを検知する設定強度押下検 知手段を有し、この設定強度押下検知手段により得られ た情報を出力することを特徴とする感性入力装置。

【請求項2】 ボタンを有する感性入力装置において、 この感性入力装置を操作する者がこのボタンを押下する 強度を検知する押下強度検知手段を有し、この押下強度 検知手段により得られた情報を出力することを特徴とす 10 る感性入力装置。

【請求項3】 把持部を有する感性入力装置において、 この感性入力装置を操作する者がこの把持部を設定した 以上の力で握ったことを検知する設定把持力検知手段を 有し、この設定把持力検知手段により得られた情報を出 力することを特徴とする感性入力装置。

【請求項4】 押持部を有する感性入力装置において、 この感性入力装置を操作する者がこの把持部を握る力の 強度を検知する把持力強度検知手段を有し、この把持力 強度検知手段により得られた情報を出力することを特徴 20 とする感性入力装置。

【請求項5】 把持部を有する感性入力装置において、 この記把持部に湿度検知手段を有し、この感性入力装置 を操作する者の手より発する水蒸気により変化する湿度 を検知した湿度情報を出力することを特徴とする感性入 力装置。

【請求項6】 請求項1又は3記載の感性入力装置が接 続されたコンピュータにより、前記感性入力装置から入 力されたデータを用いて頻度情報を求め、この頻度情報 を基に前記感性入力装置を操作する者の感性を推定する ことを特徴とする感性推定方法。

【請求項7】 請求項2、4および5のいずれか1項記 載の感性入力装置が接続されたコンピュータにより、前 記感性入力装置から入力されたデータを用いて平均値を 求め、この平均値を基に前記感性入力装置を操作する者 の感性を推定することを特徴とする感性推定方法。

【請求項8】 請求項6又は7記載の感性推定方法によ って推定された感性データをヒューマンインターフェー スに用いることを特徴とする感性対応ヒューマンインタ ーフェース。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、コンピュータにデ ータを入力する装置の入力データから装置を操作する者 の感性を推定するヒューマンインターフェースに関する ものである。

[0002]

【従来の技術】従来、人が操作する感性入力装置(ハー ドウェアの呼称名はデータ入力装置である)は、例え

移動距離は個人差がなく同一となるということを前提 に、操作する人が意図したデータを忠実に入力するため のものであった。従って、それらのデータ入力装置は、 操作する人が異なっても同じ操作をすることにより同じ データを入力することが可能である反面、操作する人の 感性や感情に起因する操作の特徴等はなるべく排除する 設計となっていた.

【0003】一方、最近のハードウェア技術の格段の進 歩によって高解像度のビットマップディスプレイや、高 速CPU、あるいはグラフィック専用のVLSIなどが 安価に利用できるようになってきた背景をもとに、コン ピュータを人間に近付けるためのコミュニケーション形 態を探るヒューマンインターフェース、あるいはコンピ ュータとユーザ間のインタラクション(対話型システ ム)、といった分野が改めて注目されてきている。例え ば、最近では当たり前になってきた、マウスなどのポイ ンティング・デバイスを用いた直接操作型の行為による インタラクションと、言葉を表示する音声やテキスト、 あるいは指示動作などの複数のコミュニケーション・チ ャンネルが同時に、相互補完的に利用できるシステムな どは、その最も簡単な1例である。こうしたヒューマン インターフェースの考え方の発展形としては、インター ネットの世界ではユーザに代わり、自律的に情報検索、 フィルタリング、スケジュール調整等の情報処理を代行 してくれるエージェントと呼ばれる擬人化システムなど が登場している。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、従来の システムでコンピュータにデータを入力する場合、入力 30 の目的は2つの種類に大別される。ひとつはコンピュー タによって経理処理や科学技術計算処理等を行なうため のデータ入力であり、これらの入力は、操作する人に関 わらず入力されたデータの同等性や正確さが要求され る。これは、先のヒューマンインタフェースの分野にお いても事情は同じで、コミュニケーション・チャンネル が増えても、マウス入力、キーボード入力等の各コミュ ニケーション・チャンネル内では、個人差無しに入力さ れるデータの同等性や正確さだけが要求されるレベルに 止どまったままである。

【0005】データを入力するもうひとつの種類の目的 としては、個人の個性、嗜好、感情等を反映させたデー タの入力がある。これはコンピュータが科学技術計算等 を行なう目的以外に、World Wide Webに代表されるよう な情報提供を行なう道具として活用されてきたことを背 景とし、そのときの操作者の嗜好、感情等に合わせたき め細やかな情報提供サービスを行なう上において重要で あり、操作者の個性、感情等の人間的なデータが反映さ れるシステムとして、新たなヒューマンインターフェス が求められているが、データ入力装置を操作する人が、 ば、マウス等を操作した時の距離に応じたポインターの 50 入力時点でどのような感性を持っており、どのような感 10

情をいだいているかを推定することは、きめ細やかな情 報提供サービスを行なう上で非常に重要であるにも関わ らず、同時にまた非常に困難な処理であるという問題が あった。

【0006】そこで、本発明は、人は感情の高揚により "思わず力が入る"という行動をとったり、"手に汗握 る"という生理的に観測可能な状態になることが知られ ているので、そのような行動、または状態を的確に検知 することが可能な感性入力装置を提供することを目的と している。更に、以上の感性入力装置からの出力情報よ り操作者の感情や感性を推定し、それらを考慮したきめ 細やかな情報提供を行なうシステムを構築することが可 能な感性推定方法を提供することを目的としている。

[0007]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するた め、請求項1記載の感性入力装置の発明は、ボタンを有 する感性入力装置において、この感性入力装置を操作す る者がこのボタンを設定した強度以上の力で押下したこ とを検知する設定強度押下検知手段を有し、この設定強 度押下検知手段により得られた情報を出力することを特 20 徴としている。この感性入力装置によれば、データ入力 装置に多段スイッチを用いることにより、スイッチを押 下する力をスイッチの出力により検知することができ る。このため感性入力装置からの出力情報を処理するシ ステムは、この検知出力の情報を処理することにより、 操作者の感情の高揚等を推定することができる。

【0008】また、請求項2記載の発明は、ボタンを有 する感性入力装置において、この感性入力装置を操作す る者がこのボタンを押下する強度を検知する押下強度検 知手段を有し、この押下強度検知手段により得られた情 報を出力することを特徴としている。この感性入力装置 によれば、データ入力装置に圧力センサーを用いること により、操作者のボタンを押下する力をセンサー出力に より検知することができる。このため感性入力装置から の出力情報を処理するシステムは、この検知出力を処理 することにより操作者の感情の高揚等を推定することが できる。

【0009】また、請求項3記載の発明は、把持部を有 する感性入力装置において、この感性入力装置を操作す る者がこの把持部を設定した以上の力で握ったことを検 知する設定把持力検知手段を有し、この設定把持力検知 手段により得られた情報を出力することを特徴としてい る。この感性入力装置によれば、装置の筐体に筐体が変 形したことを検知するスイッチを用いることにより、操 作者が装置を握る力が増加したことを検知することがで きる。このため感性入力装置からの出力情報を処理する システムは、この検知出力を処理することにより操作者 の感情の高揚等を推定することができる。

【0010】また、請求項4記載の発明は、把持部を有

る者がこの把持部を握る力の強度を検知する把持力強度 検知手段を有し、この把持力強度検知手段により得られ た情報を出力することを特徴としている。この感性入力 装置によれば、装置の筐体に筐体の変形を検知する圧力 センサーを取付けることにより、操作者が装置を握る場 合の力を測定することができる。このため、この感性入 力装置からの出力情報を処理するシステムは、操作者が 装置を握る力の変化の情報を処理することにより、操作 者の感情の高揚等を推定することができる。

【0011】また、請求項5記載の発明は、把持部を有 する感性入力装置において、この記把持部に湿度検知手 段を有し、この感性入力装置を操作する者の手より発す る水蒸気により変化する湿度を検知した湿度情報を出力 することを特徴としている。この感性入力装置によれ ば、装置の筐体に湿度を検知する湿度センサーを取付け ることにより、操作者が装置を握り操作している時に掌 から発する汗の量を推定することができる。このため、 この感性入力装置からの出力情報を処理するシステム は、操作者が装置を操作する時の発汗量の変化の情報を 処理することにより、操作者の感情の高揚等を推定する ことができる。

【0012】また、請求項6記載の感性推定方法の発明 は、請求項1又は3記載の感性入力装置が接続されたコ ンピュータにより、前記感性入力装置から入力されたデ ータを用いて頻度情報を求め、この頻度情報を基に前記 感性入力装置を操作する者の感性を推定することを特徴 としている。この感性推定方法によれば、操作者がデー タ入力装置を操作する時のボタン操作において、ボタン を通常以上の力で押下する頻度を計測して置き、その頻 度が短時間の間に上昇したことを検知した場合に操作者 の感情が高揚したとして、操作者の感情の高揚度を推定 することができる。

【0013】また、請求項7記載の感性推定方法の発明 は、請求項2、4および5のいずれか1項記載の感性入 力装置が接続されたコンピュータにより、前記感性入力 装置から入力されたデータを用いて平均値を求め、この 平均値を基に前記感性入力装置を操作する者の感性を推 定することを特徴としている。この感性推定方法によれ ば、操作者が感性入力装置を操作する時のセンサーから の出力データを統計処理して平均の出力値を求めて置 く。又、過去の単位時間当りのセンサーからの平均の出 力値を保持し、センサーからの出力値が、保持している 平常時の出力値と大きく異なる値の場合には、感情が高 揚していると推定することができる。

【0014】また、請求項8記載の感性対応ヒューマン インターフェースの発明は、請求項6又は7記載の感性 推定方法によって推定された感性データをヒューマンイ ンターフェースに用いることを特徴としている。この感 性推定方法によれば、得られた操作者の感性データを情 する感性入力装置において、この感性入力装置を操作す 50 報提供サービスの対象にできるのでサービスの拡大につ

ながり、また、携帯電話、PHS、ポケットベル等の音 声・文字等によるコミュニケーションに感情の伝達とい う新たなコミュニケーション・チャンネルを追加するこ とができる。

[0015]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態につい て図を参照して説明する。

(第1の実施の形態) 図1は本発明の第1の実施の形態 に係る感性入力装置のスイッチの断面を表す図である。 図2は図1に示す感性入力装置の機能ブロック図であ る。図1において、感性入力装置(ハードウェア上狭義 の、データ入力装置である)の押しボタン1は、感性入 力装置のパネル2の開口部に位置しており、感性入力装 置の支持盤3に向けて押下するようになり、これに対し て押しボタン1をバネ4がパネル2側へ押し戻そうとし ている。押しボタン1は5である接点Aと6である接点 Bとに接触可能となっている。

【0016】つぎに動作について説明する。パネル2か ら突出しているボタン1を押下すると、ボタン1が接点 5に接触したことをもってボタンが押下されたことを検 20 知することができる。ボタン1は、ばね4を介して支持 盤3と接触しており、より強い力でボタン1を押下する と、ボタン1は接点6にも接触し、より強い力でボタン 1を押下したことが検知できる。ばね4の強度を適当に 調整することにより、平常時にボタン1を押下したとき にはボタン1と接点5のみが接触し、操作者の気分が高 揚しているとき、すなわち、ボタン1を押下する際に

"思わず力が入る"行動をとったときにボタン1と接点 6が接触するようにすることができる.

【0017】図2は図1の感性入力装置の機能ブロック 図を表わし、図1に示したスイッチがスイッチ7として 示してある。スイッチ7は図1のスイッチ以外にもデー タ入力に必要なスイッチ類を含む。スイッチ7で発生し た情報はデータ作成部8に入力され、感性入力装置が接 続されているコンピュータに伝送するのに適したデータ 形式に加工される。加工されたデータはデータ送出部9 を介して、感性入力装置が接続されているコンピュータ に送出される。

【0018】本実施の形態では、図1においてばね4を 用いているが、ばね4はボタン1を押下する力に比例す 40 る抗力を発生させるために用いているもので、そのよう な働きをするものであれば、他の部材でもかまわない

(例えば、シリンダー等)。また、図1の接点5および 接点6は、ボタン1を押下する力の強弱を検出するため のものであるため2個と限定するものではなく、複数個 あってもよい。スイッチ個数を増加させるほどボタン1 を押下する力を精度良く検出できる。その他、非接触の スイッチ機構を用いることも可能である。

【0019】(第2の実施の形態)次に、本発明の第2 の実施の形態について図を参照して説明する。図3は本 50 られたスイッチ21が押下された状態になり、操作者が

発明の第2の実施の形態に係る感性入力装置のスイッチ の断面を表す図である。図4は図3に示す感性入力装置 の機能ブロック図である。図3において、感性入力装置 の押しボタン10は、感性入力装置のパネル11の開口 部に位置しており、ボタン10の支持体13をガイドと

して感性入力装置の支持盤12に向けて押下するように なっており、これに対して押しボタン10を圧力センサ 一14がパネル11側へ押し戻そうとしている。

【0020】つぎに動作について説明する。パネル11 10 から突出しているボタン10を押下すると、ボタン10 と支持盤12の間にある圧力センサー14に圧力が加わ り、ボタン10を押下する力を測定することができる。 このことにより、ボタン10を押下する際に"思わず力 が入る"行動をとったときにボタン10に加えられた力 を測定すること可能となる。

【0021】図4は図3の感性入力装置の機能ブロック 図を表す。図3に示した圧力センサー14は圧力センサ -18として示してある。圧力センサー18は、例え ば、ストレインゲージの歪みを差動アンプで検出してA /D変換するような通常型のモジュール等が使用可能で ある(その他、力センサ等も使用できる)。スイッチ1 5は図3で示したスイッチ以外にもデータ入力に必要な スイッチ類を含む。圧力センサー18から出力される情 報はA/D変換器19でディジタルデータに変換され、 データ作成部16に入力される。データ作成部16は、 A/D変換器19からの出力と、スイッチ類15からの 情報をまとめて、感性入力装置が接続されているコンピ ュータに伝送するのに適したデータ形式に加工する。加 工されたデータはデータ送出部17を介して、感性入力 装置が接続されているコンピュータに送出される。

【0022】 (第3の実施の形態) 次に、本発明の第3 の実施の形態について図を参照して説明する。図5は本 発明の第3の実施の形態に係る感性入力装置の断面を表 す図である。図5に示す感性入力装置は、よく知られて いる"マウス"と呼ばれるコンピュータの位置入力指示 装置で、可動球24が取付けられている底面23の上部 にシェル20が乗った構造をしており、このシェル20 の内部に、本発明によりスイッチを付加した構造となっ ている。すなわち、図5において、シェル20の内部に は、スイッチ部21とこのスイッチ部21を支えるスイ ッチ支持部22が設けられ、また、シェル20は操作者 が加える所定以上の力25によって変形する素材ででき ている。

【0023】図5に示す感性入力装置は次のように動作 する。操作者はシェル20を握るようにして装置を保持 して操作する。操作者が平常操作時に加える力25では シェル20は変形しないが、操作者の感情が高揚し、

"思わず力が入る"と、シェル20を握る力25が増加 し、シェル20が変形して、シェル20の内部に取付け

装置を握る力が増加したことが検知される。

【0024】本実施の形態は、図5において感性入力装 置として、マウスと呼ばれる位置入力指示装置に、筐体 の変形を検知するスイッチ21を付加した構造となって いるが、本発明はこれに限定されるものではない。すな わち、これは一般的に、操作者が握ることにより保持ま たは操作を行う装置に、筐体の変形を検知するスイッチ を付加すれは、容易に実現できる形態から、①自動車の ハンドルや、②鉄道車輌のノッチ桿、③飛行機の操縦 桿、④モータボート等の小型船舶のハンドル、⑤工場で 10 る。 の圧延機等のオペレータハンドル、⑥クレーン車やパワ ーシャベル等といった作業車の操作用ジョイステック、 ⑦大型モータを駆動力とする機器・器材等のリモート・ コントロールボックス等に容易に応用できるものであ り、副次的効用として運転者の感情の高揚時には加速を 制限、場合によっては運転ストップといつた安全制御等 が考えられる。

【0025】(第4の実施の形態)次に、本発明の第4 の実施の形態について図を参照して説明する。図6は本 発明の第4の実施の形態に係る感性入力装置の断面を表 20 す図である。図6に示す感性入力装置は、図5に示す前 実施の形態のスイッチ21を圧力センサー27に替えた 構造である。すなわち、図6の感性入力装置も"マウ ス"で、可動球24が取付けられている底面の上部にシ エル26が乗った構造をしており、このシェル26の内 部に本発明により圧力センサー27を付加した構造とな っている。また、このシェル26は平常操作時に加える 力28では変形することがないような弾力を持った素材 または構造を有するが、操作者の感情が高揚し、"思わ ず力が入る"と、シェル26を握る力28が増加し、操 作者が加える力28に比例して変形するようになる。

【0026】図6に示す感性入力装置は次のように動作 する。操作者はシェル26を握るようにして装置を保持 して操作する。操作者が平常操作時に加える力28では シェル26は変形しないが、操作者の感情が高揚し、

"思わず力が入る"と、シェル26を握る力28が増加 し、シェル26が変形して、シェル26の内部に取付け られた圧力センサー27がその力を検知し、操作者が装 置を握る力が増加したことが測定される。

【0027】本実施の形態では、図6において感性入力 40 装置として、マウスと呼ばれる位置入力指示装置に、筐 体の変形を検知するセンサーを付加した構造であって、 操作者が握って保持または操作を行う装置に、筐体の変 形により圧力が加わるように圧力センサーを付加すれば 容易に実現できる形態であることから、前実施の形態と 同様に、副次的効用として、自動車のハンドル、飛行機 の操縦桿等への応用が容易に考えられる。その他モータ ーボート、作業車、大型モータを使用する機器等の安全 システムへの適用等も考えられる。

実施の形態について図を参照して説明する。図7は本発 明の第5の実施の形態に係る感性入力装置の断面を表す 図である。図7に示す感性入力装置は、前実施の形態に おいて述べたものと同様なマウスと呼ばれるコンピュー タの位置入力指示装置のシェル29のうち、操作者の掌 と密着する部分に空気の流通する孔30をあけ、その内 部に湿度センサー31が支持体により付加された構造と

なっている。湿度センサーとしては、通常の抵抗値変化

又は容量値変化型の高分子湿度センサー等が使用でき

【0029】この場合、操作者はシェル29を握るよう にして装置を保持して操作するが、操作者の感情が高揚 し、"手に汗握る"状態になると、掌からの発汗により孔 30内の空気の湿度が上昇し、シェル29の内部に取付 けられた湿度センサー31によりその変化が検知され

【0030】本実施の形態では、図7において感性入力 装置として、マウスと呼ばれる位置入力指示装置に湿度 センサーを付加した構造となっているが、操作者が握る ことにより保持または操作を行う装置に湿度センサーを 付加することにより容易に実現できる形態であって、自 動車のハンドル、飛行機の操縦桿等に容易に応用できる ものであり、その他、モーターボート、作業車、大型モ ータを使用する機器等の安全システムに適用できる。

【0031】(第6の実施の形態)次に、本発明の第6 の実施の形態について図を参照して説明する。図8は本 発明の第6の実施の形態に係る感性推定方法を実証する ソフトウェアを搭載するコンピュータを表す図である。 図9は図8に示すコンピュータの処理のフローチャート である。図8のコンピュータ32には、図1または図5 に示したスイッチにより押下力を検出する型の感性入力 装置33が接続されている。感性入力装置33の操作者 が感性入力装置33のボタンを通常の力で押下したか、 平常時より強い力で押下したかという情報は、データ入 力装置33からコンピュータ32に対してその都度送信 される。図9は図8に搭載されているソフトウェアのう ち、図8の感性入力装置33のボタン押下に関する情報 を処理する部分のアルゴリズムを示したフローチャート

【0032】つぎに図9を参照して具体的な感性推定方 法の動作について説明する。

コンピュータ32の電源投入がプログラムの開始と なる(ステップ34、以下S34と略す)。最初は操作 者の気分は高揚しておらず平静であると仮定して設定す る(S35)。

② 次に、感性入力装置33からのボタン押下情報を読 み込み(S36)、そのデータを用いてS34の処理開 始から現在までの、ボタンを強く押下した頻度を計算す る(S37)。

【0028】 (第5の実施の形態) 次に本発明の第5の 50 ③ 次に、過去の単位時間内にボタンを強く押下した頻

10

度を計算する(S38)。ここに、単位時間とは、予め設定された固定長の時間であり、計測判定用の周期を表している。又、この場合の検出値は、図1、5に示すスイッチ5、6、21のオン/オフを検出しているので断続的な信号であり、この一定の計測周期内のスイッチのオン回数(頻度)情報を元に推定が行われる。

- ② 次に、現在の操作者の気分の設定値により、分岐する(S39)。
- ⑤ 操作者の気分が平静である場合、S37で求めた測定開始からの頻度情報とS38で求めた過去単位時間内の頻度情報を比較し(S40)、急激な上昇が認められたら操作者の気分は高揚していると判断し、設定する(S41)。
- ⑥ 又、S39の分岐において、操作者の気分が高揚している場合は、S37で求めた測定開始からの頻度情報とS38で求めた過去の単位時間内の頻度情報を比較し(S42)、その差が一定値以内に収まって低下してきた場合は操作者の気分の高揚が収まり平静の状態に戻ったと判断し、設定する(S43)。ここに、一定値とはあらかじめ設定された値であり、いわば判定用のしきい20値である。なお、このしきい値は固定値ではなく、操作する個人別に過去の平静状態の時のデータを基に設定されるので、操作者の個人差により別々の可変設定となる。
- ⑦ その後、S36のデータ入力装置33からのデータ 読み込み以降を繰り返し実行する。以上の処理をコンピュータ32の電源断まで繰り返すことにより、操作者の 感情の高揚を推定することができる。

【0033】(第7の実施の形態)次に、本発明の第7の実施の形態について図を参照して説明する。図10は本発明の第7の実施の形態に係る感性推定方法を実証するソフトウェアを搭載したコンピュータを表す図である。図11は図10に示すコンピュータの処理のフローチャートである。図10に示すコンピュータ44には、圧力センサまたは湿度センサを用いる感性入力装置45が接続されている。感性入力装置45に含まれるセンサーからの操作者の情報は、常に感性入力装置45からコンピュータ44に対して送信される。

【0034】図11は、図10に示すコンピュータ44に搭載されているソフトウェアの中の、図10のデータ入力装置45のセンサー情報を処理する部分のアルゴリズムを示したフローチャートである。つぎに図11を参照して感性推定方法の処理について説明する。

- ① コンピュータ44の電源投入がプログラムの開始 (S46)である。最初に操作者の気分は高揚しておらず平静であると仮定して設定する(S47)。
- ② 次に、感性入力装置 4 5 のセンサー情報を読み込み (S 4 8)、そのデータを用いて開始処理 S 4 6 から現在までの、センサーの出力値の平均を計算する (S 4 9)。

10

- ③ 次に、過去単位時間内のセンサーの出力値の平均を計算する(S 5 0)。ここに、単位時間とは、あらかじめ設定された固定長の時間であり、統計処理等を行う場合の計測・判定用の1周期を表している。なお、第7の実施の形態の場合は圧力センサー14、27及び湿度センサー31等の検出値を用いているので、データは連続値となり、前第6の実施の形態のようなスイッチのオン/オフのように頻度としては検出できないので、統計的な処理を行う。この場合の統計処理としては、一定の計測・判定用の単位時間内の連続データをコンピュータ44のサンプリング周期で分割処理して、サンプリング周期データを単位時間内で平均値処理して、平均値データによる比較判定を行う。(なお、この場合の統計処理としては、度数分布を用いてもよい)。
- ④ つぎに、現在の操作者の気分の設定値により、分岐 する(S51)。
- ⑤ 操作者の気分が平静である場合、S 4 9で求めた測定開始からの平均値とS 5 0で求めた過去単位時間内の平均値を比較し(S 5 2)、急激な上昇が認められたら操作者の気分は高揚していると判断し、設定する(S 5 3)。
- ⑥ S51の分岐において、操作者の気分が高揚している場合は、S49で求めた測定開始からのセンサー出力の平均値とS50で求めた過去単位時間内のセンサー出力の平均値を比較して(S54)、その差が一定値以内に収まるように低下した場合は、操作者の気分の高揚が収まり平静の状態に戻ったと判断し、設定する(5
- 5)。ここに、一定値とはあらかじめ設定された値であ り、判定用のしきい値であって、操作者毎に平静時の状態を基に設定されるので、個人差に応じた個人別の可変 設定となる。
- ⑦ その後、S 4 8 のデータ入力装置 4 5 からのデータ 読み込み以降を繰り返し実行する。以上の処理をコンピュータ 4 4 の電源断まで繰り返すことにより、データ入 力装置を操作中の操作者の感情の高揚を推定することが できる

【0036】また、こうして得られた感性データをインターネット上で利用すれば、ヒユーマンインターフェースとして、コンピュータ上のさまざまなアプリケーションプログラムと人間との仲立ちをして、インターネット50上の情報空間を動き回り、ユーザーに代わって自から判

II

断して情報検索、フィルタリング、ミーティングのスケ ジュール調整、電子メールの消去・保管などの電子メー ル管理等を代行してくれるエージェント(擬人化インタ ーフェース)等に、ユーザーの感性データを伝達すれ ば、その時々の感情、心理状態を第3者の立場で勘案し たサービスが受けられるという便利さが、期待できる。

[0037]

【発明の効果】以上説明したように、本発明によれば、 コンピュータ等を操作する者の感情の状態を推定するこ とが可能となり、これはコンピュータ側のアプリケーシ 10 ャートである。 ョンが操作者の感情の状態を把握し、それに即した処理 を実行することが可能となることを意味する。すなわ ち、コンピュータに搭載されたアプリケーションが、そ の時々の操作者の感情の状態に応じた適切な情報を操作 者に提供することが可能となり、より高度な奥行きのあ る情報処理システムを構築することができるという効果 が得られる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1の実施の形態に係る感性入力装置 に用いるスイッチの断面を表す図である。

【図2】図1に示す感性入力装置の機能ブロック図であ

【図3】本発明の第2の実施の形態に係る感性入力装置 に用いるスイッチの断面を表す図である。

【図4】図3に示す感性入力装置の機能ブロック図であ

【図5】本発明の第3の実施の形態に係る感性入力装置 の断面を表す図である。

【図6】本発明の第4の実施の形態に係る感性入力装置 の断面を表す図である。

【図7】本発明の第5の実施の形態に係る感性入力装置 の断面を表す図である。

【図8】本発明の第6の実施の形態に係る感性推定方法 を実証するソフトウェアを搭載するコンピュータを表す 図である。

【図9】図8に示すコンピュータの処理のフローチャー トである。

【図10】本発明の第7の実施の形態に係る感性推定方 法を実証するソフトウェアを搭載したコンピュータを表 す図である。

【図11】図10に示すコンピュータの処理のフローチ

【符号の説明】

1、10 感性入力装置のボタン

2、11 感性入力装置のパネル

3、12 感性入力装置の支持盤

4 ばね

5、6 接点

7、15 スイッチ

8、16 データ作成部

9、17 データ送出部

20 13 ボタンの支持体

14、18、27 圧力センサー

19 A/D変換部

20、26、29 感性入力装置のシェル

21 スイッチ部

22 スイッチ支持部

23 感性入力装置の底面部

24 感性入力装置の可動球

25、28 操作者が加える力

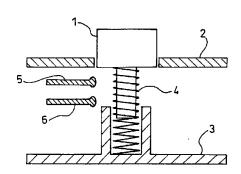
30 空気孔

30 31 湿度センサー

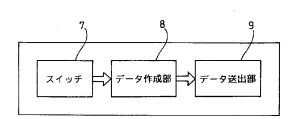
32、44 コンピュータ

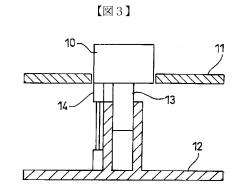
33、45 感性入力装置

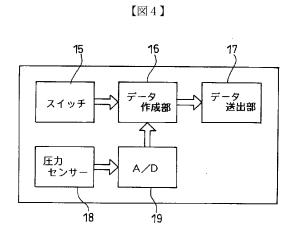
[図1]

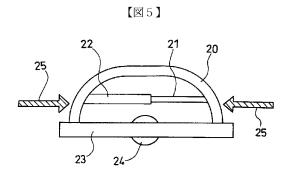


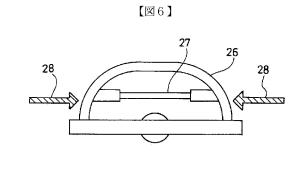
[図2]

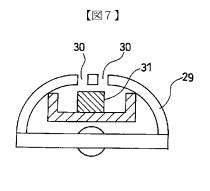


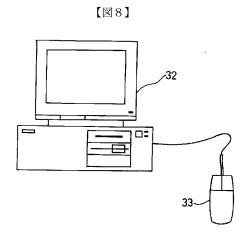


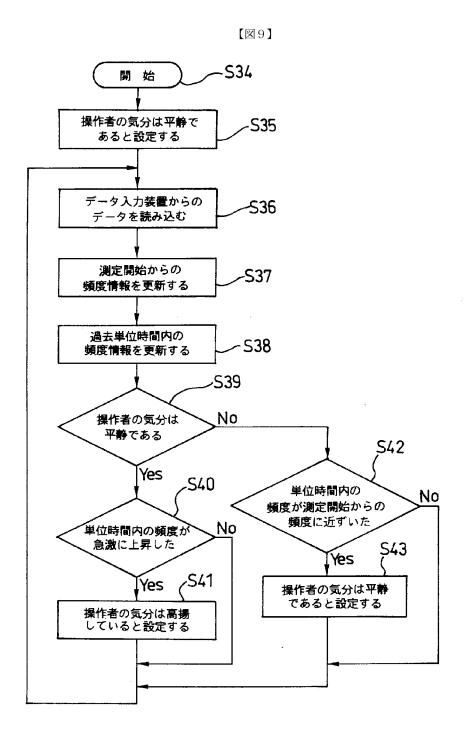




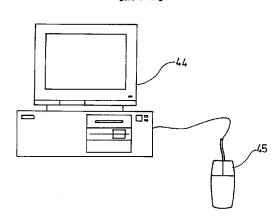












【図11】

